

8. Dugattyúrudas munkahengerek, alapfogalmak

Ebben a fejezet az alábbi témákkal folytatjuk a munkahengerekre vonatkozó alapismeretek áttekintését:

- löketvég-csillapítás
- munkahenger mágneses helyzetérzékelése
- pneumatikus munkahengerek sebességének a beállítása

Löketvég-csillapítás

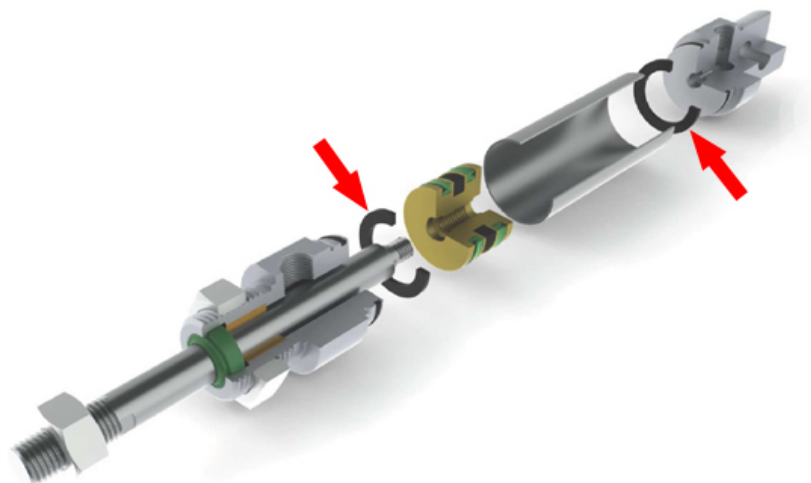
A sűrített levegő igen nagy sebességgel áramolhat a munkahenger hengercsövében. Amennyiben hagynánk, hogy a dugattyú nagy sebességgel ütközzön a hengerfedélnek, akkor a munkahenger és a hozzá kapcsolódó alkatrészecskék is károsodhatnak. Ezért a legtöbb munkahengert löketvég-csillapítással szerelik, amely **a dugattyú sebességét lecsökkenti, még mielőtt a fedéllel érintkezne.**

Két féle löketvég-csillapítás létezik:

- rugalmas löketvég-csillapítás
- állítható pneumatikus löketvég-csillapítás

A **rugalmas löketvég-csillapítás** legegyszerűbb formája az úgynevezett ütközőgyűrű, amely valamilyen rugalmas anyagból készül, és a hengerfedél belső kialakításán - a fedél és a dugattyú között - helyezkedik el. Anyagát tekintve általában poliuretán, amelynek nagyon jó az energiaelnyelő tulajdonsága. A mozgó dugattyú tulajdonképpen ennek a gyűrűnek ütközik a véghelyzetben.

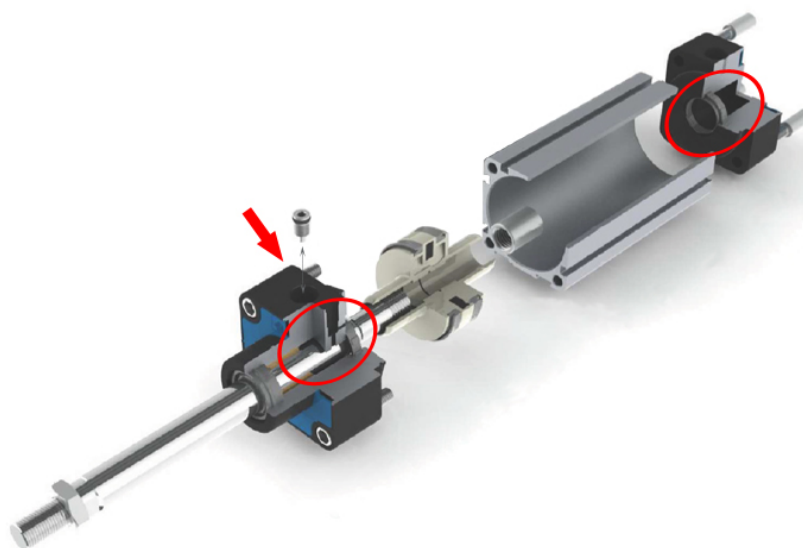
A rugalmas löketvég-csillapítást jellemzően **kisméretű munkahengerek esetén alkalmazzák**, ahol kisebb terhelések jellemzők. A **kompakt hengerek esetén is ezt a csillapítási módszert alkalmazzák**, mivel a munkahenger kisebb beépítési mérete nem teszi lehetővé az állítható pneumatikus löketvég-csillapítás beépítését.



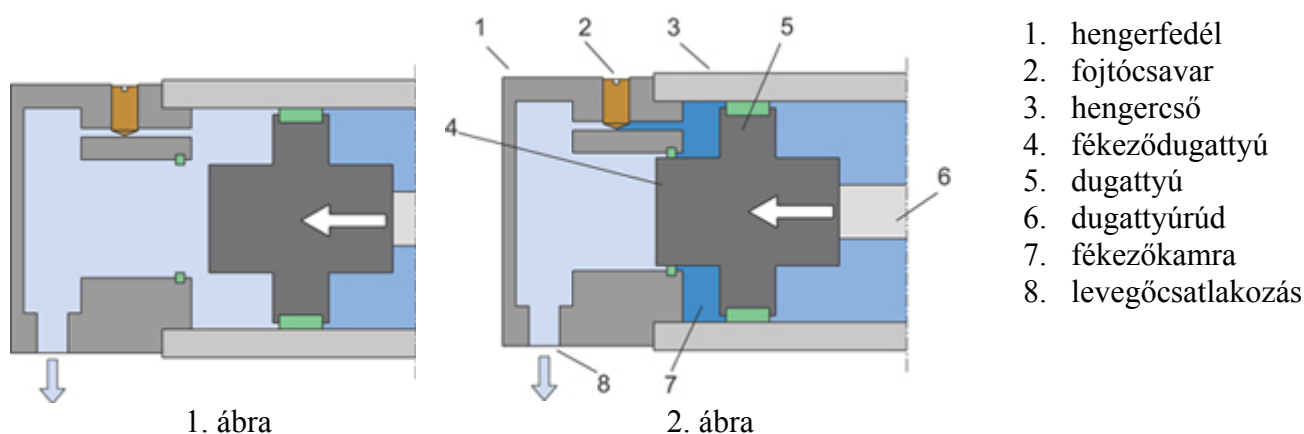
Az **állítható pneumatikus löketvég-csillapítást** nagyobb sebességek és terhelések esetén szükséges alkalmazni. Kialakításából és működéséből adódóan jóval hatékonyabb, mint a rugalmas csillapítás, mivel ennél a megoldásnál egy fojtás alatt lévő "légpárnának" ütközik a dugattyú, amely a teljes lökethossz utolsó 10 ... 50 mm-én lelassítja a dugattyú sebességét.

A csillapítás mindkét munkahenger-fedélbe be van építve. A csillapítás mértékét a fedélen lévő állítócsavarral lehet beállítani.

Állítható löketvég-csillapítása van az ISO 15552 szabványú **profil- és összehúzócsavaros hengereknek**, a **dugattyúrúd nélküli hengereknek**, valamint egyes **körprofil munkahengernek**, valamint számos egyedi kivitelű munkahengernek, amelyeknél a nagyobb terhelések miatt szükséges a pneumatikus löketvég-csillapítást beépíteni.



Az alábbi sematikus ábrán látható az **állítható pneumatikus löketvég-csillapítás működése**.



Negatív mozgás esetén, amikor a munkahenger dugattyúja alaphelyzetbe áll vissza, a plusz kamrában lévő levegő a levegőcsatlakozáson (8) keresztül kipufog (1. ábra).

A véghelyzet elérése előtt a fékeződugattyú (4) – amely a munkahenger dugattyújának (5) része – egy önbeálló tömítés segítségével elzárja a hengertérben lévő levegő szabad kiáramlását a levegőcsatlakozáson (8) keresztül (2. ábra). A munkahenger plusz kamrájában lévő levegő csak

egy szűkebb keresztmetszeten, egy állítható fojtáson keresztül áramolhat tovább a levegőcsatlakozáshoz.

A fékezőkamrában (7) így megnő a nyomás, és a dugattyú mozgásával ellentétes irányú erőt hoz létre, amely lefékezi a mozgó tömeget. Ez a fékező erő mindaddig jelen van, amíg a dugattyú el nem éri a véghelyzetet. Az átáramlás mértékét egy fojtócsavar (2) segítségével lehet beállítani, amellyel egyenletes lassítás érhető el a munkahenger véghelyzetében.

FONTOS! Az állítócsavarral csak a **munkahenger löketvégeinek** utolsó 10 ... 50 mm-én lehetséges beállítani a **csillapítás mértékét**.

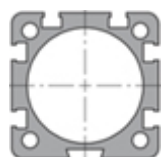
A lökethossz teljes szakaszára vonatkozó sebesség-beállítást fojtó-visszacsapó vagy fojtó-hangtompító szelepek alkalmazásával lehet megtenni, amelyet az alábbiakban részletesen átnézünk.

Munkahenger mágneses helyzetérzékelése

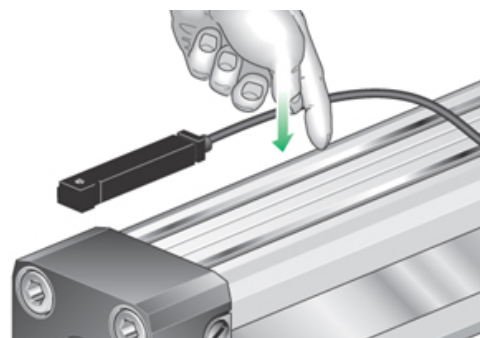
Az ipari automatizálás nélkülözhetetlen elemei az érzékelők. Az érzékelők feladata, hogy figyeljék az irányítandó folyamatot és az információkat könnyen kiértékelhető formában továbbítsák a jelfeldolgozáshoz.

A pneumatikus munkahengerek dugattyújának helyzetérzékelésére a **mágneses elven működő helyzetérzékelőket** alkalmaznak. A munkahenger dugattyújába egy állandó mágnes van beépítve, amelyet a közelítéskapcsoló mechanikus kapcsolat nélkül érzékel. A munkahenger pozíciójának a vizsgálatakor tulajdonképpen a dugattyú pozícióját érzékeljük.

A munkahenger hengercsövén abban a pozícióban szükséges rögzíteni a közelítéskapcsolót, amilyen pozícióban információt szükséges továbbítani.



Egyes munkahengerek profilcsöve olyan kialakítású, amelynek a hornyába lehet illeszteni és rögzíteni az érzékelőt.

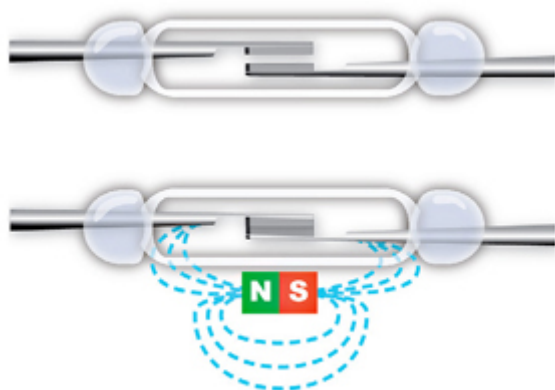


A pneumatikus munkahengerek helyzetérzékelésére két típus terjedt el:

- REED érzékelő
- Induktív, PNP érzékelő

REED érzékelő

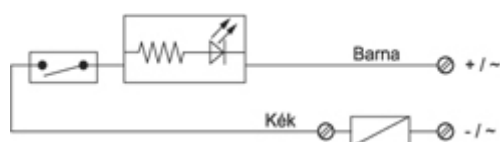
A REED relé két érintkezőből áll, amelyek egy védőgázzal töltött üvegcsőben helyezkednek el, megvédve ezáltal a szennyeződéstől, korróziótól és nedvességtől. Az érintkezők anyaga ferromágneses anyag.



A munkahenger dugattyújában lévő állandó mágnes által keltett mágneses tér hatására az érintkező-nyelvek átmágneseződnek, köztük vonzóerő ébred és egymáshoz kapcsolódnak. Ezzel zárják az áramkört, jelet biztosítva a jelfeldolgozás számára.

A közelítéskapcsolókat a kapcsolási állapotot jelző világító diódával (LED) látják el.

Szimbóluma



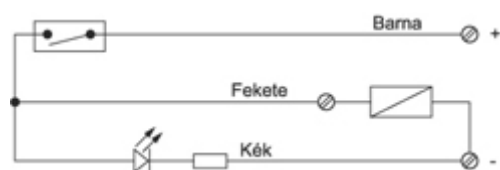
Induktív, PNP érzékelő

Az induktív érzékelők működése egy olyan rezgőkör alkalmazásán alapul, amelynek rezgés-amplitúdóját a közelítéskapcsoló aktív zónájában elhelyezkedő mágneses tér befolyásolja. Az érzékelő elem egy tekercs, amely nagy permeabilitású (*a mágneses permeabilitás az anyagra jellemző mennyiség, amely a mágneses indukció és a mágneses térerősség arányát adja meg*) anyagból készült és zárt vasmaggal rendelkezik.

Amennyiben ehhez a tekercshez egy mágnest közelítünk, a vasmag mágnesesen telítődik és megváltozik az oszcillátor-áram. Az oszcillátor után kapcsolt elektronikus áramkör kiértékeli a változást és **egy jól definiált kimeneti jelet szolgáltat**.

A közelítéskapcsolókat a kapcsolási állapotot jelző világító diódával (LED) látják el.

Szimbóluma

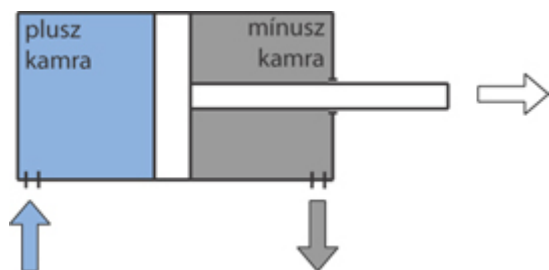


Az induktív érzékelők előnyei a REED érzékelőkkel szemben:

- nincs benne mozgó érintkező
- magasabb kapcsolási frekvencia
- hosszabb élettartam

Pneumatikus munkahengerek sebességének a beállítása

A pneumatikus munkahengerek teljes lökethosszára vonatkozó sebesség-beállítást fojtó-visszacsapó vagy fojtó-hangtompító szelepek alkalmazásával lehet megtenni.



A munkahenger pozitív mozgása esetén a plusz kamrába vezéreljük a sűrített levegőt és ugyanakkor a mínusz kamrát pedig légtelenítjük. *(Az 5/2-es útszelep tulajdonképpen ezt a kapcsolást valósítja meg.)*

A leszellőztetés mértékével beállítható a munkahenger dugattyúsebessége.

A dugattyúsebesség beállításához a munkahengerből távozó levegőt egy fojtáson keresztül vezetjük, megakadályozva ezzel a hengertér azonnali leszellőztését. A levegő a henger mindkét kamrájában mindaddig jelen van, amíg a véghelyzetbe nem ér a munkahenger dugattyúja. A dugattyú-mozgás ezáltal teljesen egyenletes.

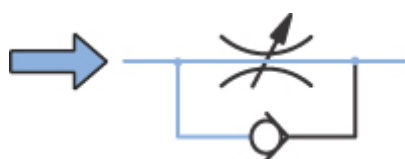
FONTOS! A munkahenger sebességének a beállításához **mindig a hengerből távozó levegőt fojtjuk.**

A munkahenger sebességének beállításra **különböző funkció-csavarzatok alkalmasak:**

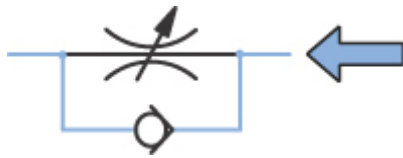
- fojtó-visszacsapó szelep - hengerbe építhető
- fojtó-visszacsapó szelep - vezérlő szelepbe építhető
- fojtó-visszacsapó szelep - különálló
- fojtó-hangtompító szelep

Fojtó-visszacsapó szelep

Azért, hogy a munkahenger kamráinak a töltése és leszellőztetése eltérő intenzitással történhessen, fojtó-visszacsapó szelepet alkalmazunk.

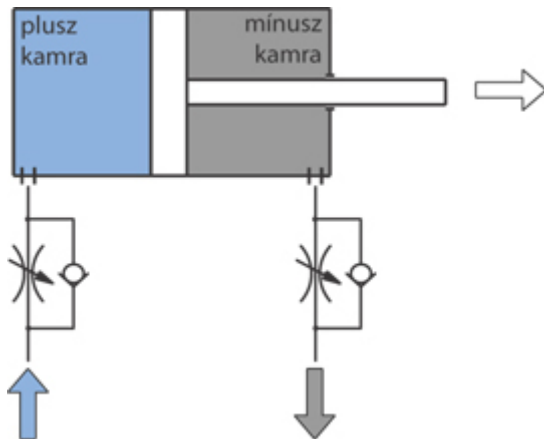


Az egyik áramlási irányban, a **fojtószelepen keresztül** történik a levegő áramlása, mivel a visszacsapó szelep megakadályozza a szabad átáramlást.



A másik áramlási irányban a **visszacsapó szelepen keresztül**, teljes keresztmetszetben történik az átáramlás, mivel a közeg a könnyebb ellenállás irányába áramlik.

A munkahenger pozitív- és negatív mozgását külön-külön, egy-egy fojtó-visszacsapó szeleppel állíthatjuk be.



A munkahenger pozitív mozgása esetén a plusz kamrába vezéreljük a sűrített levegőt. Ilyenkor a visszacsapó ágon keresztül, keresztmetszet-csökkenés nélkül áramlik a sűrített levegő.

A henger negatív mozgásakor ugyanezen a funkció-csavarzaton keresztül, a fojtó ágon áramlik a levegő, beállítva ezzel a negatív mozgás sebességét.

A pozitív mozgás sebességét, pedig a mínusz kamrához kapcsolódó fojtó-visszacsapón állíthatjuk be.

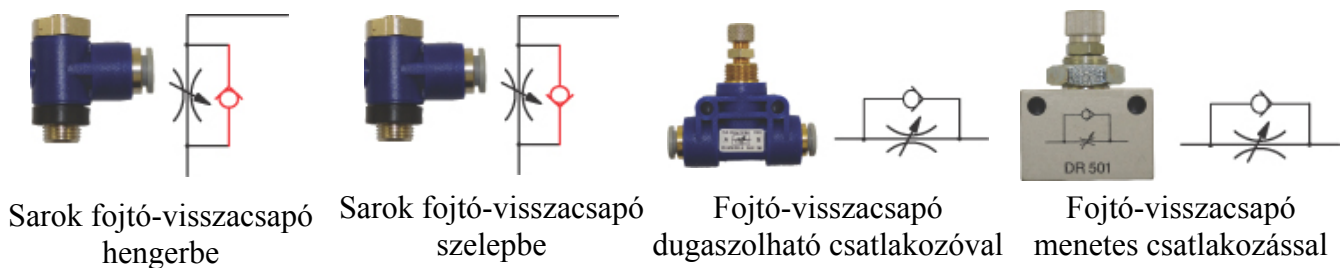
A fojtó-visszacsapó szelepeknek különböző kivitelei terjedtek el (*természetesen ez gyártónként eltérő méretű és kivitelű lehet*).

Funkció-csavarzatok csoportjába tartoznak, mivel a sarok fojtó-visszacsapók egyben a hengerbe vagy a szelepbe történő csatlakozást is megvalósítják (*olyan csatlakozók, amelyek további funkciót is ellátnak*).

A sarok fojtó-visszacsapó szelepek esetén a visszacsapó szelep iránya ellentétes, mivel a csatlakozási pontok (menetes csatlakozás, illetve dugaszolható csatlakozás) ellentétes beépítést igényelnek:

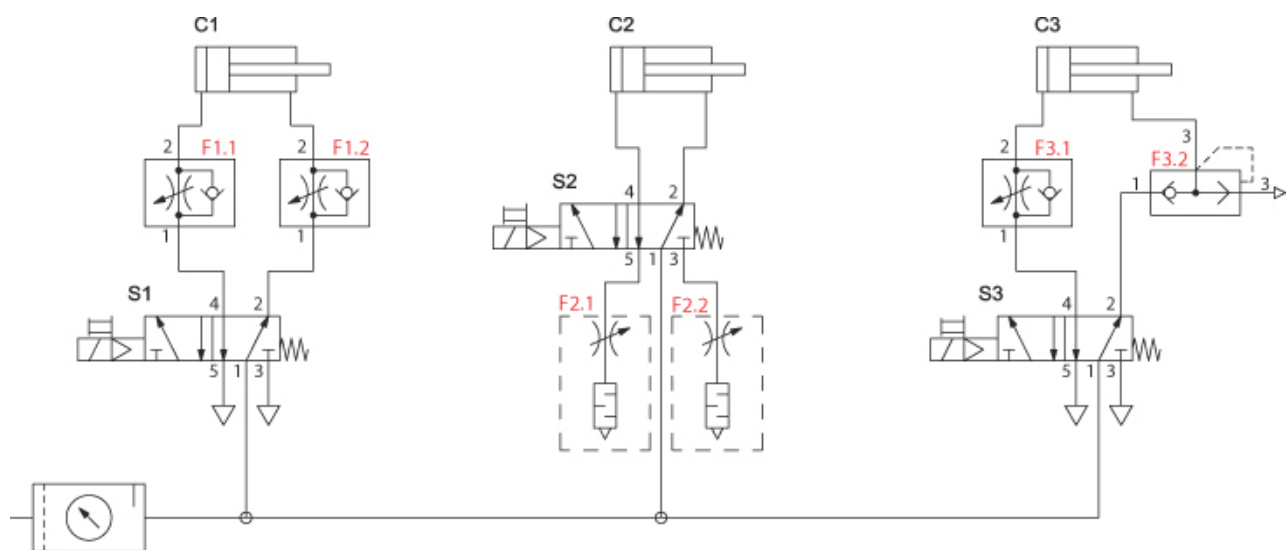
- A **hengerbe építhető kivitel esetén** a menetes csatlakozástól a dugaszolható csatlakozó felé történő áramlás esetén a visszacsapó zárt és a fojtáson keresztül áramlik a levegő, mert a menetes csatlakozás a munkahengerbe van csatlakoztatva.
- A **szelepbe építhető kivitel esetén** éppen fordított, mert a dugaszolható csatlakozótól a menetes csatlakozó felé történő áramlás esetén működik a fojtás.

A manuálisan állítható fojtást csavarhúzóval vagy recés csavarral lehet beállítani.



Kapcsolási példák a munkahenger sebességének a beállítására

Az alábbiakban három munkahenger-vezérlést látunk, amelyeknek a táplevegő-ellátása egy közös levegőelőkészítő egységről biztosított.



1. kapcsolás

A **C1** kettősműködésű munkahenger vezérlését az **S1** 5/2-es elektromos vezérlésű monostabil szelep látja el. Az **S1** szelep működtetésekor a szelep átvált és a vezérelt levegő az **F1.1** fojtó-visszacsapó szelep visszacsapó ágának teljes keresztmetszetén áthaladva működteti a **C1** munkahengert. A henger mínusz kamrájából a levegő az **F1.2** funkció-csavarzaton keresztül, annak a beállított fojtásán keresztül áramlik az **S1** szelepbe, ahonnan kipufog a szabadba.

Amint megszűnik az **S1** szelepet működtető vezérlő jel, a szelep visszavált és a **C1** munkahenger az **F1.1** fojtó-visszacsapó szelepen beállított fojtásnak megfelelő sebességgel áll alaphelyzetbe.

A **C1** munkahenger pozitív mozgásának a sebességét az **F1.2** szeleppel, a negatív mozgás sebességét pedig az **F1.1** fojtó-visszacsapó szeleppel állítottuk be.

2. kapcsolás

A **C2** kettősműködésű munkahenger vezérlését az **S2** 5/2-es elektromos vezérlésű monostabil szelep látja el, megegyezően az előző példával. A munkahenger sebességét fojtó-hangtompítók segítségével állítjuk be. Mivel a munkahenger sebességének a beállításához **mindig a hengerből távozó levegőt fojtjuk**, ezért a szelepből távozó levegő fojtásával is megvalósítható a sebesség-szabályozás.

Az **S2** szelep működtetésekor a szelep átvált és a vezérelt levegő működteti a munkahengert. A henger mínusz kamrájából a levegő a szelepen áthaladva az **F2.2** fojtó-hangtompító fojtásán keresztül kipufog a szabadba.

Amint megszűnik az **S2** szelepet működtető vezérlő jel, a szelep visszavált és a **C2** munkahenger plusz kamrájából a levegő az **F2.1** fojtó-hangtompítón keresztül kipufog, és fojtásnak megfelelő sebességgel visszaáll a henger alaphelyzetbe.

A **C2** munkahenger pozitív mozgásának a sebességét az **F2.2** szeleppel, a negatív mozgás sebességét pedig az **F2.1** fojtó-hangtompító szeleppel állítottuk be.

3. kapcsolás

A **C3** kettősműködésű munkahenger vezérlését az **S3** 5/2-es elektromos vezérlésű monostabil szelep látja el, megegyezően az előző példával. A munkahenger pozitív mozgásának rendkívül gyorsnak kell lenni, ezért gyorsleürítő szelepet **F3.2** alkalmazunk. Az alaphelyzetbe állítást pedig egy fojtó-visszacsapó szelepen **F3.1** beállított kisebb sebességgel valósítjuk meg.

A gyorsleürítő szelepe a munkahengerek gyorslégtelenítésére használatos a dugattyúsebesség megnövelése érdekében. A **C3** munkahengerből kiáramló levegőt nem a vezérlőszelepen **S3**, hanem a gyorsleürítő szelep **F3.2**, 3-as csatlakozásán keresztül pufogatjuk ki a szabadba.

A **C3** munkahenger pozitív mozgásának a nagy sebességét az **F3.2** gyorsleürítő szeleppel biztosítottuk. A negatív mozgás sebességét pedig az **F3.1** fojtó-visszacsapó szeleppel állítottuk be.

Munkahenger szabványok

A pneumatikában általánosan elterjedt munkahengerek a kompatibilitás miatt szabványosítottak.

A szabványoknak köszönhetően az egyes gyártók munkahengerei és szabványos tartozékai a beépítési méretek egyezőségéből adódóan csereszabatosak egymással.

Legelterjedtebb munkahenger szabványok:

- **ISO 15552 | VDMA 24562 | DIN ISO 6431** | Profil- és összehúzócsavaros munkahengerek



- **DIN ISO 6432** | Körprofil munkahengerek



- **ISO 21287** | Kompakt munkahengerek



- **UNITOP** | Kompakt munkahengerek



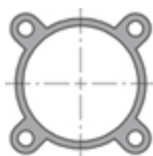
A HAFNER pneumatika ISO 15552 szabványszámú munkahenger kialakítása

Az **ISO 15552** Nemzetközi szabvány 2004-től van érvényben. Korábban (1992-től 2004-ig) **ISO 6431** szabványszám alatt volt nyilvántartva.

A szabvány meghatározza az $\varnothing 32 \dots \varnothing 320$ mm átmérőjű, maximum 10 bar nyomáson üzemelő munkahengerek jellemző paramétereit, méreteit, és szabványos tartozékait.

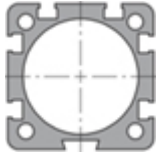
A szabványnak köszönhetően az egyes gyártók munkahengerei és szabványos tartozékai a beépítési méretek egyezőségéből adódóan csereszabatosak egymással.

HAFNER pneumatika típuszáma: **DIL** és **DIP** (illetve DBL és DBP típusok átmenő dugattyúrudas kivitelben)



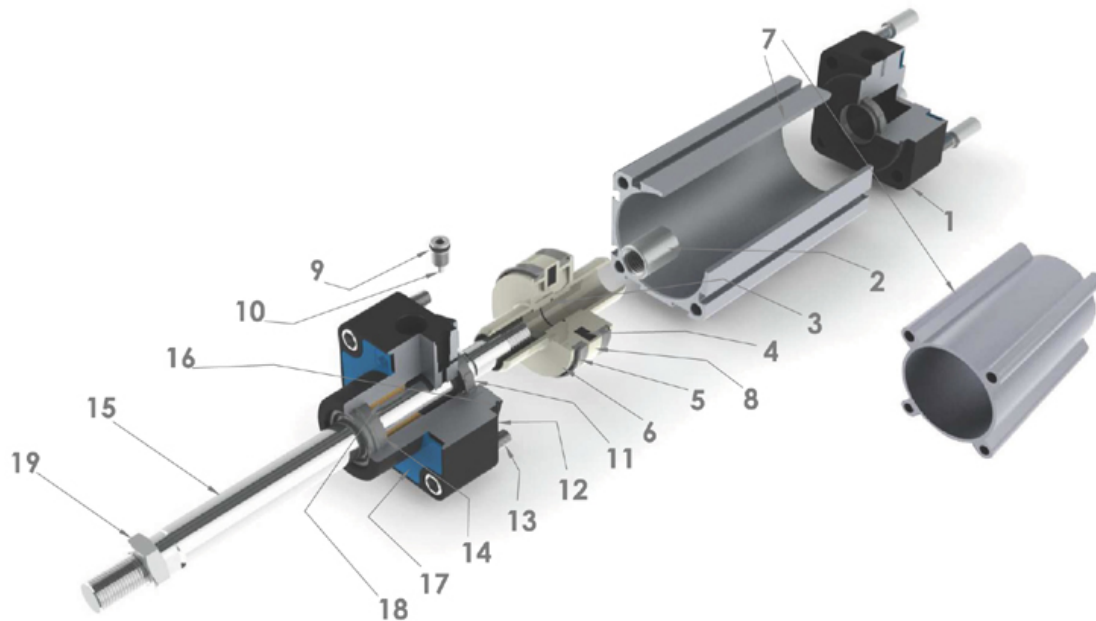
DIL típusú munkahenger profilcsövének a metszete.

A profilcsövön nincsenek belső sarkok, rések, így a munkahenger tisztítása egyszerű.
A helyzetérzékelő rögzítése a profil vállain egy rögzítő elem segítségével.



DIP típusú munkahenger profilcsövének a metszete.

A helyzetérzékelő rögzítése a profilcső hornyaiban, további alkatrészek nélkül, egyszerűen elhelyezhető.

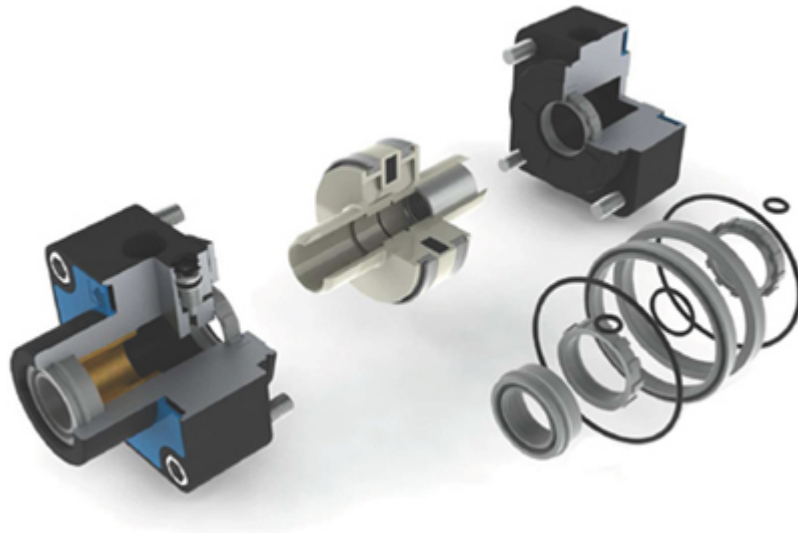


#	Megnevezés	Anyaga
1.	Hengerfedél	présöntött, eloxált alumínium
2.	Dugattyú-rögzítő anya	nikkelezett acél
3.	O-gyűrű (a dugattyú és a dugattyúrúd közötti tömítéshez)	NBR
4.	Mágnes	állandó mágnes
5.	Dugattyútömítés	poliuretán
6.	Dugattyú	technikai polimer (vagy alumínium)
7.	Profilcső	eloxált alumínium profil
8.	Dugattyú megvezetés	technikai polimer
9.	O-gyűrű (állítócsavar tömítéséhez)	NBR
10.	Állítócsavar (állítható löketvég-csillapításhoz)	nikkelezett acél
11.	Löketvég-csillapítás mozgó tömítése	poliuretán
12.	Hengerfej	présöntött, eloxált alumínium
13.	Fedélrögzítő csavar	nikkelezett acél
14.	Dugattyúrúd tömítés	poliuretán
15.	Dugattyúrúd	keménykrómozott acél (vagy görgözött rozsdamentes acél)

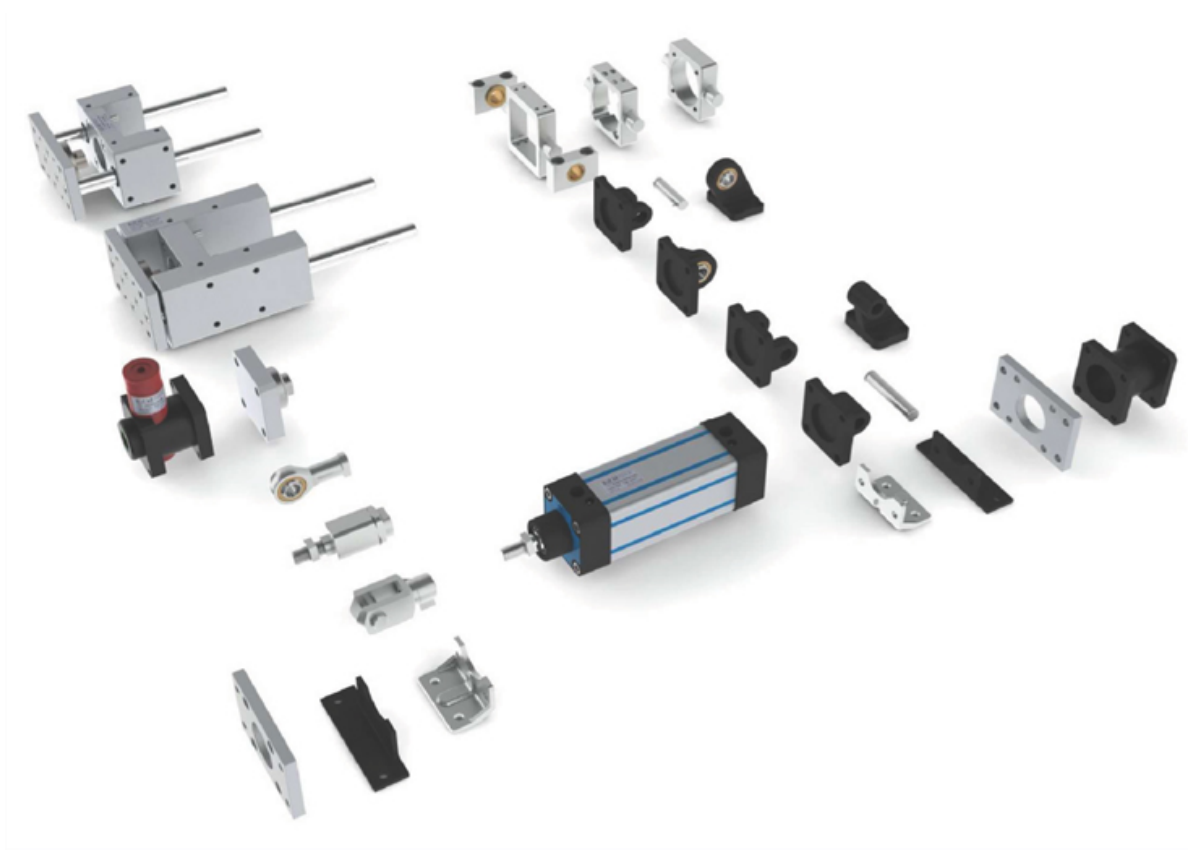
16.	O-gyűrű (fedél és a hengercső közötti tömítéshez)	NBR
17.	Fedél burkolat	műanyag
18.	Dugattyúrúd vezetőpersely	szinterbronz
19.	Dugattyúrúd anyja	nikkelezett acél

Nagyobb igénybevételek illetve futásteljesítmény esetén a munkahenger tömítései elkopnak, elhasználódnak, miközben a munkahenger szerkezeti elemei még használhatók lennének.

A munkahengerhez **javítókészlet tartozik**, amelyben megtalálható minden tömítés, amellyel a munkahenger felújítható. A DIL és DIP valamint - ezek átmenő dugattyúrudas változatainak - DBL és DBP típusú munkahengerek a javítókészletének a típusa **DIR**.



Az **ISO 15552** szabvány meghatározza a munkahengerek **szabványos tartozékait** is. Ennek megfelelően az egyes gyártók szabványos tartozékai kompatibilisek egymással.



A HAFNER pneumatika DIN ISO 6432 szabványszámú munkahenger kialakítása

A szabvány a körprofil munkahengerek méreteit és **szabványos tartozékait** definiálja.